

Mémo python

pour l'ingénierie numérique

B.A. BA

`a=` affecte le contenu de droite à `a`
`a,b=b,a` échange les variables (*swap*)
`type(a)` affiche le type de `a`
`id(a)` identifiant de `a` (place mémoire)
`del(a)` supprime `a` de la mémoire
`print(a)` affiche `a` dans le shell
`dir()` espace mémoire
`none` type vide

Tests, booléens

`True, False` vrai (≥ 1), faux (0)
`==, !=` égal, différent
`not(a)` NON ($\neg a$)
`a and b, a & b` ET logique ($a \wedge b$)
`a or b, a | b` OU logique ($a \vee b$)
`a xor b, a ^ b` ou exclusif ($a \oplus b$)

Branchements conditionnels

```
if condition:
    bloc instructions
elif autre_condition:
    bloc instructions
else:
    bloc instructions
```

Boucle

```
for e in s:
    bloc instructions
    if condition:
        ...
        break # pour quitter la boucle
```

Boucle conditionnelle

```
while condition:
    bloc instructions
```

Nombres

`int(x)` conversion en entier `int` (rep. exacte de \mathbb{Z})
`float(x)` conversion en flottant `float` (rep. approchée de \mathbb{R} limitée à $[-1,7 \cdot 10^{308}; 1,7 \cdot 10^{308}]$)
`complex(re,im)` conversion de 2 flottants en `complex` (rep. approchée de \mathbb{C} avec 2 flottants)
`round(x,a)` arrondit `x` à 10^{-a} près
`inf, nan` infini, *Not A Number*

Compareurs

`==, !=` égal, différent
`<, >` strictement inférieur, supérieur
`<=, >=` inférieur/supérieur ou égal

Opérations élémentaires

`x + y, x - y` somme, différence
`x * y, x / y` produit, division
`x**y` ou `pow(x,y)` puissance
`pow(x,y,z)` puissance modulaire ($x^y [z]$)

`x // y, x % y` quotient et reste de la division euclidienne
`divmod(x,y)` quotient et reste de la division euclidienne
`a+=` \iff `a=a+` fonctionne avec `-`, `*` et `/`

Séquences

`[1, 2, 3]` `list` objet dynamique
`(1, 2, 3)` `tuple` objet immuable
`"chaîne"` `str` objet immuable

`len(s)` nombre d'éléments de `s`
`s[i]` élément en position $i \in [0, \text{len}(s) - 1]$
`s[i:j]` coupe des éléments d'indice i à $j-1$
`s[i:j:k]` coupe des éléments d'indice i à $j-1$ par pas de `k`
`Out Of Range` si indice $\geq \text{len}(s)$

Opérations élémentaires

`s + t` concaténation de 2 séquences
`n * s` recopie $n \in \mathbb{N}$ fois la séquence `s`
`x in s` test d'appartenance de `x` à `s`
`s.index(x)` position de `x` dans `s`
`s.count(x)` nombre d'occurrences de `x` dans `s`
`sorted(s)` copie de la séquence triée
`reversed(s)` copie de la séquence en ordre inverse

Parcours exhaustif

`for i in range(len(s)):` par indice, l'objet est `s[i]`
`for e in s:` par élément, l'objet est `e`
`for i,e in enumerate(s):` les 2, avec `e==s[i]`
`for x,y in zip(s,t):` 2 séquences de même longueur
`for i,x,y in izip(count(),s,t):` //.. avec un compteur plus rapide que `for i,(x,y) in enumerate(zip(s,t)):`

Listes

`L=[e for e in s]` définition par compréhension
`L.append(x)` ajoute l'élément `x` à la fin de la liste
`L.insert(i, x)` insère l'élément `x` à l'indice `i`
`L.extend(s)` ajoute la séquence `s` à la fin de la liste
`L.remove(x)` supprime les éléments `x`
`L.pop(i)` supprime l'élément d'indice `i` (par défaut le dernier) et le renvoie
`L.sort()` trie la liste
`L.reverse()` inverse l'ordre des éléments de la liste
`list(s)` convertit la séquence `s` en liste

Tuples

`t=(1,)` définit un tuple de 1 élément
`tuple(s)` convertit la séquence `s` en tuple

Chaînes de caractères

`s=""` définit une chaîne vide
`str(num)` convertit un nombre en chaîne
`s.split(x)` découpe la chaîne `s` sur le caractère `x`
`s.strip()` supprime les caractères EOL, EOF
`s.replace(a,b)` remplace la sous-chaîne `a` par `b`
`\n, \t` retour à la ligne, tabulation
`chr, ord` code Unicode d'un caractère, réciproque

Séquences d'entiers

`range(n)` séquence d'entiers de $\llbracket 0, n - 1 \rrbracket$
`range(a,b)` séquence d'entiers de $\llbracket a, b - 1 \rrbracket$
`range(a,b,h)` //... de $\llbracket a, b - 1 \rrbracket$ par pas de h
`list(range(n))` liste des n entiers de $\llbracket 0, n - 1 \rrbracket$

Autres types

Ensembles

`s={1, 2, 3}` ensemble
`set()` ensemble vide
`set(s)` conversion de séquence en ensemble
`frozenset(s)` conversion en ensemble immuable

Opération élémentaires

`s.add(e)` ajoute l'élément e
`s.update(t)` ajoute les éléments de la séquence s
`s.discard(e)` supprime l'élément e
`s.clear()` supprime tous les éléments de s
`s & t` intersection de 2 ensembles ($s \cap t$)
`s | t` union de 2 ensembles ($s \cup t$)
`s - t` différence de 2 ensembles ($s \setminus t$)
`s ^ t` différence symétrique ($s \Delta t = t - s | s - t$)

Dictionnaires

`d={}` dictionnaire vide
`d={"cle1":val1, "cle2": val2}` dictionnaire
`d.keys(), d.values()` clés, valeurs
`d.items()` couples (clés, valeurs)
`d["cle"], d["cle"]=val` affiche, affecte la valeur
`d.update(e)` ajoute les couples de e à d
`d.pop(cle)` supprime le couple associé à cle
`d.clear()` vide le dictionnaire

Fonctions mathématiques

Nombres réels

`import math as ma` chargement du module `math`
`abs(x)` $|x|$
`ma.pi` π
`ma.sqrt(x)` \sqrt{x}
`ma.floor(x)` $\lfloor x \rfloor$
`ma.ceil(x)` $\lceil x \rceil = -\lfloor -x \rfloor$
`ma.factorial(x)` $x!$
`ma.exp(x), ma.log(x)` $\exp^x, \ln(x)$
`10**x, ma.log10(x)` $10^x, \log(x)$
`ma.cos(x), ma.acos(x)` $\cos(x), \text{Arccos}(x)$
`ma.sin(x), ma.asin(x)` $\sin(x), \text{Arcsin}(x)$
`ma.tan(x), ma.atan(x)` $\tan(x), \text{Arctan}(x)$
`ma.gcd(x,y)` PGCD(x, y)

Nombres complexes

`z = 8+3j` ou `z = complex(8,3)` nombre complexe
`z.real` partie réelle
`z.imag` partie imaginaire
`abs(z)` module
`z.conjugate` conjugué

`import cmath as cm` chargement du module `cmath`
`cm.phase(z)` $\arg z$
`cm.exp(z), cm.log(z)` $\exp^z, \ln(z)$
`10**z, cm.log10(z)` $10^z, \log(z)$

`cm.cos(x), cm.acos(x)` $\cos(x), \text{Arccos}(x)$
`cm.sin(x), cm.asin(x)` $\sin(x), \text{Arcsin}(x)$
`cm.tan(x), cm.atan(x)` $\tan(x), \text{Arctan}(x)$
`cm.polar(z)` coordonnées cartésiennes \rightarrow polaires
`cm.rect(r, phi)` coordonnées polaires \rightarrow cartésiennes

Tableaux

`import numpy as np` chargement du module `numpy`

`T.dim` nombre de dimensions (1 vecteur, 2 matrices)
`T.shape` ou `np.shape(T)` nombre d'éléments par dim.
`T.size` nombre total d'éléments (produit des dim.)
`N = T.copy()` recopie des éléments \rightarrow nouveau tableau
`T.dtype()` type des éléments du tableau
(`'int8'`, `'int64'`, `'float64'`, `'complex128'`, ...)
`N = T.astype('float64')` changement de type
`T.tolist()` conversion en liste

Fonctions : $T \mapsto$ tableau de mêmes dimensions que T

`np.abs(T)` $\{|x| : x \in T\}$
`np.floor(T)` $\{\lfloor x \rfloor : x \in T\}$
`np.ceil(T)` $\{\lceil x \rceil : x \in T\}$
`np.sqrt(T)` $\{\sqrt{x} : x \in T\}$
`np.power(T,n)` $\{x^n : x \in T\}$
`np.exp(T)` $\{\exp(x) : x \in T\}$
`np.log(T)` $\{\ln(x) : x \in T\}$
`np.log10(T)` $\{\log(x) : x \in T\}$
`np.cos(T), np.arccos(T), np.sin(T), np.arcsin(T), np.tan(T), np.arctan(T)`

Analyses de données option : 0/colonne, 1/ligne
`T.min()` ou `np.amin(T)` minimum
`T.max()` ou `np.amax(T)` maximum
`T.mean()` ou `np.mean(T)` moyenne
`T.std()` ou `np.std(T)` écart-type
`T.sum()` ou `np.sum(T)` somme
`T.cumsum()` ou `np.cumsum(T)` somme cumulée
`T.cumprod()` ou `np.cumprod(T)` produit cumulé

Tableaux de nombres complexes

`T.real` partie réelle $\{\Re(z) : z \in T\}$
`T.imag` partie imaginaire $\{\Im(z) : z \in T\}$
`T.angle` argument $\{\arg(z) : z \in T\}$
`T.conjugate()` conjugué $\{\bar{z} : z \in T\}$

Vecteurs (tableaux 1D)

`u = np.array([1,2,3,4])` vecteur
`u.shape[0], len(u)` nombre d'éléments
`u[i:j]` coupe des éléments d'indice i à $j-1$
`u[i:j:k]` coupe des éléments d'indice i à $j-1$ par pas de k
`np.zeros(n)` vecteur nul de \mathbb{R}^n
`np.ones(n)` vecteur rempli de 1 de \mathbb{R}^n

Subdivisions régulières

`np.linspace(a,b,n)` n valeurs équiréparties dans $[a, b]$
`np.logspace(a,b,n)` n valeurs logarithmiquement équiréparties dans $[10^a, 10^b]$
`np.arange(a,b,h)` $\left[\frac{b-a}{h} \right]$ valeurs équiréparties par pas de h dans $[a, b[$

Calcul vectoriel

$2*u$ multiplication par un réel
 $u+v$ somme de deux vecteurs u et v de \mathbb{R}^n
 $np.vdot(u,v)$ produit scalaire de deux vecteurs de \mathbb{R}^n
 $np.cross(u,v)$... produit vectoriel de deux vecteurs de \mathbb{R}^3

Matrices (tableaux 2D)

$A = np.array([[1, 2, 3], [4, 5, 6]])$ matrice
 $np.diag([1,2,3])$ matrice diagonale
 $np.zeros((p,q))$ matrice nulle de $\mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{R})$
 $np.zeros((p,q), dtype='complex')$ // de $\mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{C})$
 $np.eye(n)$ matrice identité de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$
 $np.ones((p,q))$ matrice de $\mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{R})$ remplie de 1

$A[i,j]$ élément de la ligne i et de la colonne j
 $A[i,:]$ ou $A[i]$ vecteur correspondant à la ligne i
 $A[:,j]$ vecteur correspondant à la colonne j
 $A[a:b,c:d]$ sous-matrice formée des lignes a à $b-1$
et des colonnes c à $d-1$

Parcours exhaustif

```
p,q=A.shape
for i in range(p):
    for j in range(q):
        A[i,j]
for ligne in A:
    for e in ligne:
        e
```

Opérations

$2*A$ multiplication par un réel
 $A+B$ somme de deux matrices de $\mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{K})$
 $np.dot(A,B)$ produit matriciel (si possible)
 $np.transpose(A)$ ou $A.T$ transposée

Opérations particulières

$A.reshape((u,v))$ redimensionner $A \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbb{R})$
vers $\mathcal{M}_{u,v}(\mathbb{R})$ avec $pq = uv$
 $np.concatenate((A,B), axis=0)$.. superposer 2 matrices
de même nombre de colonnes
 $np.concatenate((A,B), axis=1)$.. juxtaposer 2 matrices
de même nombre de lignes

Algèbre linéaire

des matrices carrées de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$
`import numpy.linalg as alg` chargement du module
`alg.det(A)` déterminant
`alg.matrix_rank(A)` rang
`np.trace(A)` trace
`alg.inv(A)` inverse
`alg.solve(A, b)` solution x de $Ax = b$
`np.poly(A)` polynôme caractéristique
`alg.eig(A)` vecteurs propres et valeurs propres
`alg.eigvals(A)` valeurs propres
`alg.eig(A)[1]` ... vecteurs propres (colonne de la matrice)

Tracés et graphiques

```
import matplotlib.pyplot as plt
plt.figure() ..... définition d'une nouvelle figure
plt.subplot(nlignes, ncolonnes, num) ..... sous-figure
    parcours par ligne avec num ∈ [1, nlignes × ncolonnes]
plt.plot(X,Y) ..... graphe « classique »
plt.semilogx(X,Y) ... échelle log pour l'axe des abscisses
plt.semilogy(X,Y) ... échelle log pour l'axe des ordonnées
plt.loglog(X,Y) ..... échelle log pour les axes
```

```
plt.xlim(xmin,xmax) ..... limites de l'axe des abscisses
plt.ylim(ymin,ymax) ..... limites de l'axe des ordonnées
plt.axis("equal") ..... échelle des axes commune
plt.xlabel("") ..... légende de l'axe des abscisses
plt.ylabel("") ..... légende de l'axe des ordonnées
plt.title("") ..... titre du graphe
plt.legend() ..... affiche la légende
    nom défini pour chaque courbe avec label=""
plt.grid() ..... affiche une grille
plt.show() ..... affichage (du buffer) de la figure
plt.savefig(fichier) ..... sauve le tracé dans fichier
```

Options graphiques

- trait : '-' plein, ':' pointillés, '-.' alterné
- couleur : 'k' noir, 'r' rouge, 'g' vert, 'b' bleu 'c' cyan, 'm' magenta, 'y' jaune
- marque : '+' plus, 'x' croix, '*' étoile, 'o' rond, 'd' diamant, 'h' hexagone

Fonction

```
plt.plot(X, [f(x) for x in X], '-b')
```

Nuages de points

```
plt.plot(X, Y, '*r')
```

Arc paramétré dans l'espace

```
from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D
ax = Axes3D(plt.figure())
ax.plot(X, Y, Z)
```

Surfaces

```
X, Y = np.meshgrid(X, Y)
ax.plot_surface(X, Y, Z)
```

Lignes de niveaux

```
X, Y = np.meshgrid(X, Y)
plt.contour(X, Y, Z, [vect niveaux])
```

Histogramme

```
hist, bins = np.histogram(x, bins=50)
center = (bins[:-1] + bins[1:]) / 2
plt.bar(center, hist, align='center')
```

Analyse numérique

`import scipy` chargement du module `scipy`

Résolution approchée d'équations

Pour résoudre une équation du type $f(x) = 0$ où f est une fonction d'une variable réelle avec la méthode de Newton en partant de x_0 :

```
import scipy.optimize
sol = scipy.optimize.fsolve(f,x0)
```

ou par dichotomie sur $[a, b]$:

```
sol = scipy.optimize.bisect(f,a,b)
```

Dans le cas d'une fonction f à valeurs vectorielles

```
sol = scipy.optimize.root(f,X0)
sol.success # vraie si trouvée
sol.x # vecteur solution
```

Calcul approché d'intégrales

```
from scipy.integrate import quad
quad(f,a,b) ..... intégrale de f entre a et b
                                Noter np.inf pour ∞
```

Résolution approchée d'équations différentielles

Pour résoudre une équation différentielle $y' = f(t, y)$ pour $t \in [a, b]$ par pas de h avec $y(a) = y_0$ comme condition initiale :

```
from scipy.integrate import solve_ivp
def f(t,y):
    return(...)
T = np.arange(a,b,h)
sol = solve_ivp(f, [a,b], y0, t_eval=T)
```

où `sol.t` contient les instants et `sol.y` le vecteur solution avec autant de colonnes que d'instants.

Probabilités

```
import numpy.random as rd
rd.randint(a,b) ..... tirage aléatoire dans  $[a, b]$ 
rd.randint(a,b,n) .....  $n$  tirages aléatoires dans  $[a, b]$ 
rd.randint(a,b,(p,q)) matrice  $p \times q$  de tirages aléatoires
rd.random(a,b) ..... tirage aléatoire dans  $[a, b]$ 
rd.binomial(n,p) ..... tirage suivant une loi binomiale
                                 $\mathbb{P}(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$ 
rd.geometric(p) ..... tirage suivant une loi géométrique
                                 $\mathbb{P}(X = k) = (1-p)^{k-1} p$ 
rd.poisson(lam) ..... tirage suivant une loi de Poisson
                                 $\mathbb{P}(X = k) = \frac{\lambda^k e^{-\lambda}}{k!}$ 
```

IO

Répertoire de travail

```
import os
os.chdir("chemin") ..... changer de répertoire
                                si MS Windows, remplacer chaque backslash \ par une paire \\
os.listdir() ..... lister le contenu du répertoire courant
os.path.join(dir,file) ..... concaténer les chaînes dir
                                et file avec le séparateur de l'OS os.path.sep
```

Fichiers texte

```
f=open(fichier,'r') .... ouvrir un fichier texte en lecture
                                ou 'w' écriture, 'a' ajout
f.readline() ..... lit la ligne suivante
f.read() ... lit tout le fichier si nb de caractères non donné
f.write(chaine) ..... écrit dans le fichier
f.writeline(chaine) ..... écrit une nouvelle ligne
f.close() ..... fermer le fichier
```

Lire un fichier texte

de 3 colonnes t, x, y séparées par des tabulations :

```
t,x,y=[],[],[]
L=[t,x,y]
fichier = open('fichier.txt','r')
for ligne in fichier:
    champs=ligne.strip().split('\t')
    for i in range(3):
        L[i].append(float(champs[i]))
fichier.close()
```

Écrire dans un fichier texte

```
fichier = open('fichier.txt','w')
for e in s:
    fichier.write(str(nombre)+"chaine"+"\\n")
fichier.close()
```

Définir un tableau avec les colonnes d'un fichier CSV

```
L = np.loadtxt("fichier.txt")
```

Images

```
from PIL import Image
T = np.asarray(Image.open("image.png")) .... charge
                                une image dans un tableau de type uint8
                                (entiers non signés sur 8 bits)
plt.figure() } ..... affiche l'image de tableau T
plt.imshow(T) }
plt.axis("off") }
plt.show() }
Image.fromarray(T).save("fichier.png") ... enregistrer
                                une image en "fichier.png"
```

Afficher une image en N&B

```
import matplotlib.cm as cmap ..... cartes de couleurs
plt.imshow(I, cmap=cmap.gray)
```

Outils

Durée d'exécution de processus

```
import time
debut = time.time()
# ... processus
duree = (time.time() - debut)
```

Retrouver une fonction dans un shell

```
import inspect
print(inspect.getsource(fonction))
```

Modifier la taille de pile de récursivité

```
import sys
sys.setrecursionlimit(n)
```

avec $n = O(1000)$ par défaut.

Ce mémo peut être distribué librement et gratuitement sous le terme de la licence de libre diffusion [CC BY-NC-SA 4.0](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/). Copyright © 2019–2023 Nicolas Mesnier [<nmesnier@free.fr>](mailto:nmesnier@free.fr) — v1.3 (01/03/2023)
Téléchargement et mise à jour : <http://nmesnier.free.fr/>